(財)ニューテクノロジー振興財団 マイクロマウス委員会 北陸信越支部との共同開発品

エフテックの21世紀エンジニア育成支援ツール

人工知能プログラミング学習教材 川崎製鉄Z80搭載マイクロマウスロボット MODEL No.F0118b-M1/M2

■概要

マイクロマウスロボットは「人工知能」のアルゴリズム構築など高度な制御プログラミング技術の習得を必要 とする機械工学系及び電子工学系の新人技術者の創意工夫を支援する目的で開発された「迷路探索型ロボッ ト」&「トレース型ロボット」のベースマシンです。

「F0118b」マイクロマウスロボットは技術レベルの向上毎にコース判断用の壁検出方法が基本スタイルの 「前方上方式」から「前後上方式(前後無)+4方向赤外線光測距方式」にまで対応出来るハイポテンシャルロボ ットです。

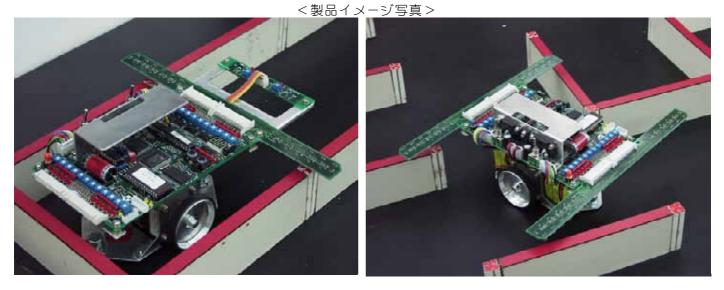
■開発経緯

マイクロマウスロボットは(財)ニューテクノロジー振興財団マイクロマウス委員会、北陸信越支部の標準ロボットとして新潟コンピュータ専門学校、長岡技術科学大学、新潟自然科学館(事務局)、及び県内各工業高校の会員各位のご協力を頂いてエフテックが商品化したものです。

マイクロマウスロボットは開発経緯及び利用促進目的から本格的なマイコン教育教材用ロボットとして、また、 全国大会レベルのマイクロマウスロボットの競技大会参加用ベースマシンとしての機能と価格を徹底的に考慮 致しました。<u>教育機関からご要望の強いハードウェア(電気回路図・回路構成ブロック図)及びソフトウェア(サ</u> ンプルプログラム)も公開しています。

<u>ンプルプログラム)も公開しています。</u> マイクロマウスロボットのハードウェア、ソフトウェアをベースにユーザーオリジナルの人工知能型ロボット の開発を目指して下さい。

■写真



ΓM1J

ГM 2 」

※写真は実際の製品とは若干異なる場合があります。

■実績

1998年度北陸信越大会で1,2位入賞(全エントリー数18台/出走17台/完走10台)。

■参考

1998年度北陸信越大会の1,2位は新潟コンピュータ専門学校、3位は韓国専門学校でした。

仕 様 説 明

■基本仕様設計 :新潟コンピュータ専門学校(メカトロニクス工学科)

■特徴

1.マイクロマウスロボットとしてトップレベルの実力とコストパフォーマンスを実現。

- 2.技術レベルの向上毎に機能のビルドアップが出来る拡張性。
- 3. 外乱光の影響を受けない光変調タイプの赤外線センサーを採用。
- 4. CPUに8bit最高速の川崎製鉄製「KL5C80A12FP」搭載。
- 5.2相ステッピングモータ2個搭載、左右独立PWMモータ制御方式。

6. 赤外線光測距センサー部はPICマイコンを搭載した独立制御方式。 ※プログラマブル周波数発生IC「FGC220」搭載は終了しました。

■機器構成

| 1. C P U 基板(ヒートシンク付) ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・ | 1個 |
|---|-------------------|
| 2. 上方センサー基板 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・ | 1個(M1仕様)~2個(M2仕様) |
| 3. 最前部サンサー基板 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・ | 1個(M1仕様) |
| 4. 光測距センサー基板 ・・・・・・・・・・・・・・・・・・ | |
| 5. 台車 ••••••••••••••••••••••••••••••••••• | |
| 6. ホィール(ゴムタイヤ付) ・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・ | |
| 7. ステッピングモータ ····· | |
| 8. ニッカドバッテリー(オプション) ・・・・・・・・・・ | |
| 9. データ転送ケーブル(オプション) ······ | 1本 |

■電気仕様

| _ | . しPU塁1 | 火 | | |
|---|-----------|--------------------------|-------------|-------------------------------|
| | CPU | :KL5C80A12FP | CLOCK | :約20MHz(SYSTEM.CLOCK=10MHz) |
| | ROM | :27C256(256Kbit=32KBYTE) | RAM | :HN62128BLP-8(1Mbit=128KBYTE) |
| | BACKUP | :5.5V/0.47F | COM. I/F | :MAX232A(RS232C) |
| | | | BUG FINDER | :CN11(4P) |
| | 2PHASE IC | :PMM8713 | MOTOR Dr IC | :SLA7024M |
| _ | 2. 光測距セン | ンサー基板 | | |
| | CPU | :PIC16C711 | CLOCK | :4MHz |
| | ROM | : 1KBYTE | RAM | :68KBYTE |
| L | Тx | : TLN101A | Rx | :TPS601A |

■プログラム構成

ROMプログラム :プログラム転送用/ハードウェアチェック用(ROM書込済)
サンプルプログラム :ソースファイル(アセンブラスタートァップ&C言語)/実行ファイル(HEX)
提供メディア :CD-R

■開発ツール(別途、ご用意下さい)

パソコン(OS)
DOS/V(Microsoft Windows 95/98/NT/ME/2000/XP等)
エディターソフト
WZ等etc
コンパイラ
LSIC-80(LSIジャパン)

■販売価格(税込)

| 1. 迷路探索型「M1」: ¥108, 150- | 4.ニッカト゛ハ゛ッテリ-(7.2V/600mA) : ¥ 3, 6 7 5 - |
|--------------------------|--|
| 2. 迷路探索型「M2」: ¥150, 150- | *バッテリーはロボット1台に2個必要です |
| | 5. データ転送ケーブル : ¥2,625- |

■サイズ(約)

: 全長195mm 幅240mm 高さ95mm

お問い合わせ ご注文先

| 販 | 売 | 店 | 代 | 理 | 店 | | 製造元 |
|---|---|---|---|---|---|--|---|
| | | | | | | | <u>エフテック株式会社</u> 〒950-0931 新潟市南長潟13-5 TEL 025-286-6660 FAX 025-286-6661 Email:home@ftech-net.co.jp http://www.ftech-net.co.jp |